

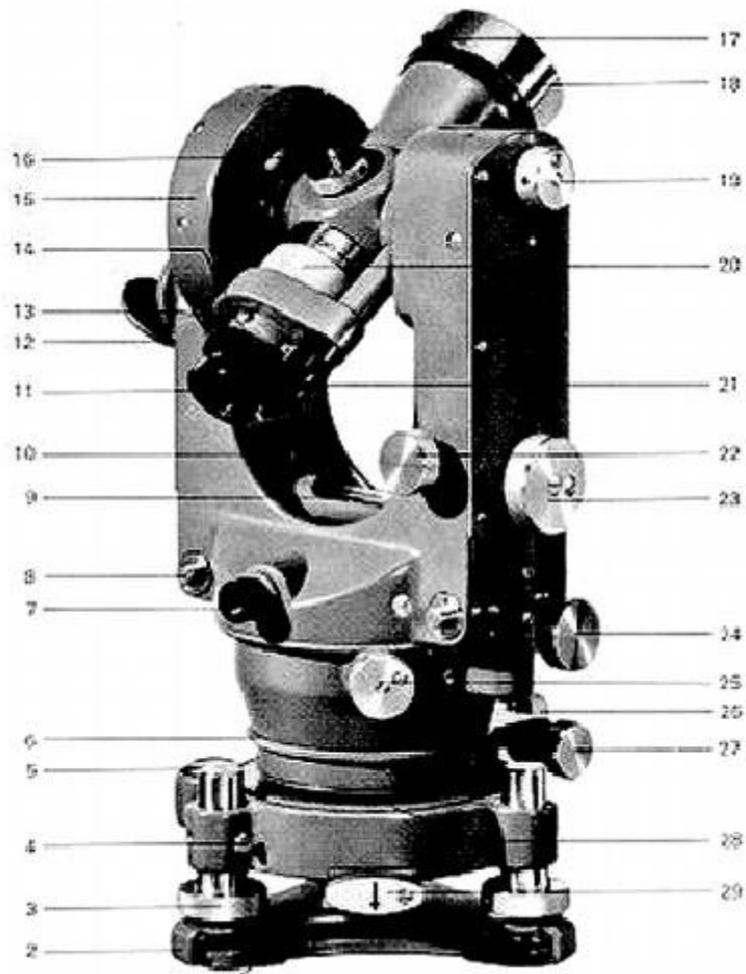


niveau automatique



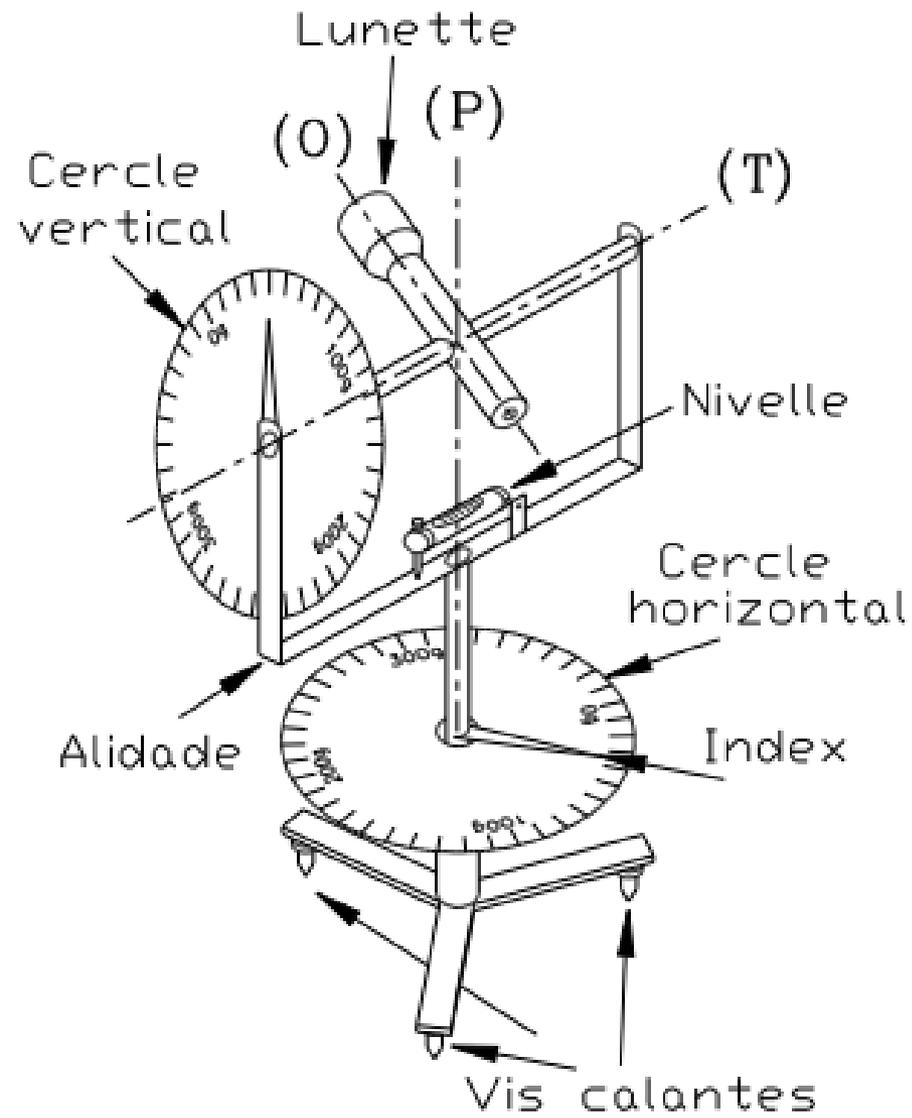
niveau numérique

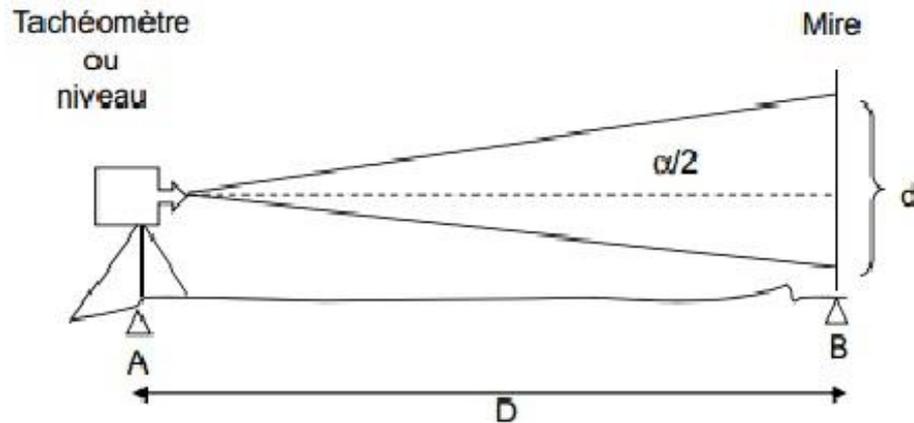
Le théodolite



Le tachéomètre



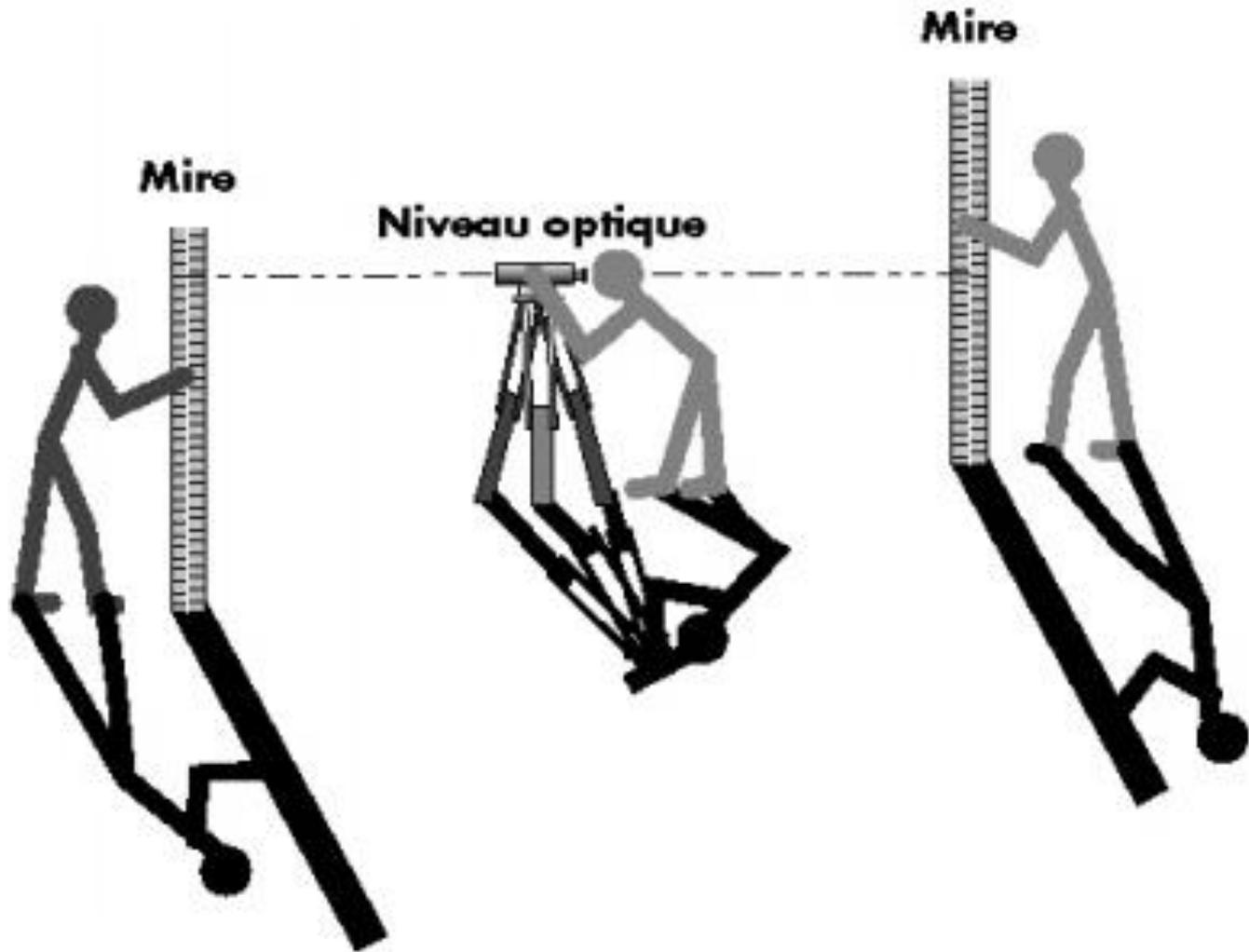




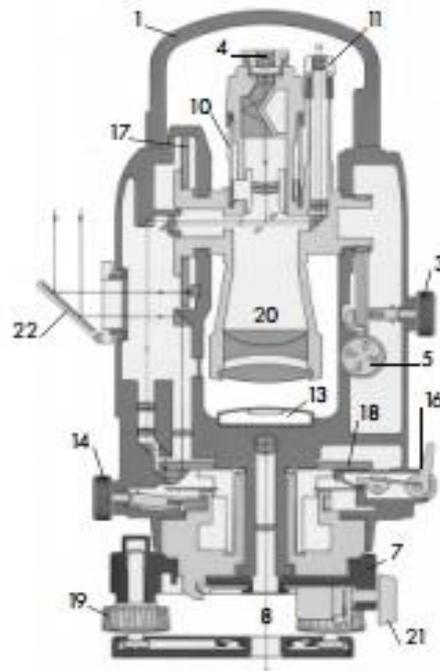
$$D = d / 2 \times \cotg (\alpha/2)$$

Les constructeurs, pour faciliter les calculs, évaluent $\frac{1}{2} \times \cotg (\alpha/2) = 100$

D'où la distance entre A et B sera directement : $D = d \times 100$



Principe de mesure direct géométrique



T16 (coupe)



T2 vue extérieure

Légende

1. Poignée amovible	12. Commutateur de lecture Hz-V
2. Viseur d'approche	13. Nivelles d'alidade
3. Vis de blocage de la lunette	14. Vis d'alidade de fin pointé
4. Oculaire de la lunette	15. Nivelles sphériques
5. Vis de fin pointé	16. Débrayage du limbe (T16)
6. Contrôle d'automatisme	17. Cercle vertical
7. Embase amovible	18. Cercle horizontal
8. Plomb optique	19. Vis calantes
9. Micromètre optique	20. Objectif
10. Bague de mise au point	21. Blocage de l'embase
11. Microscope de lecture	22. Éclairage des cercles

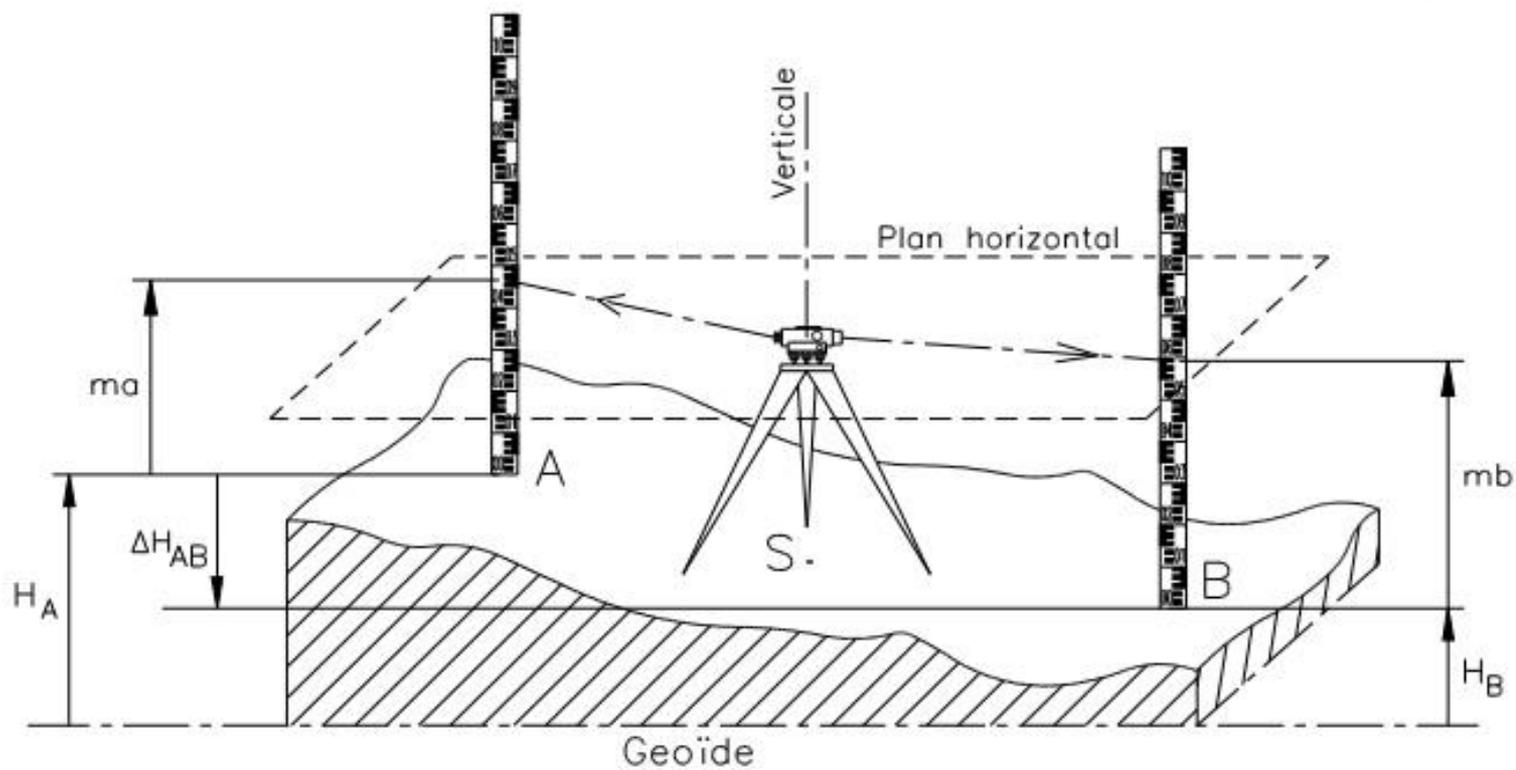


Fig. 5.1. : Principe de base du nivellement direct

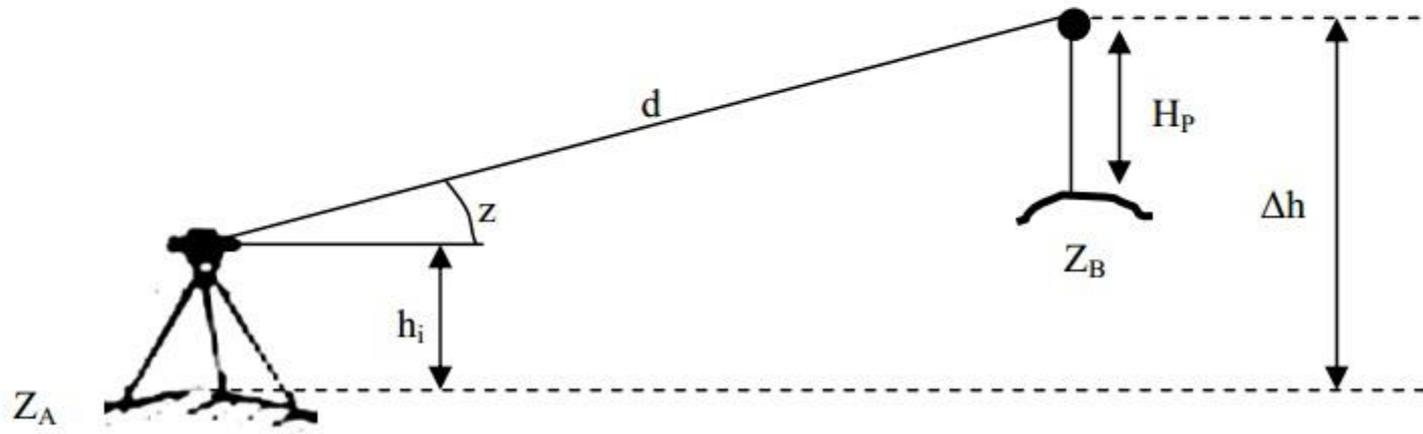


Figure 2. Principe du nivellement trigonométrique

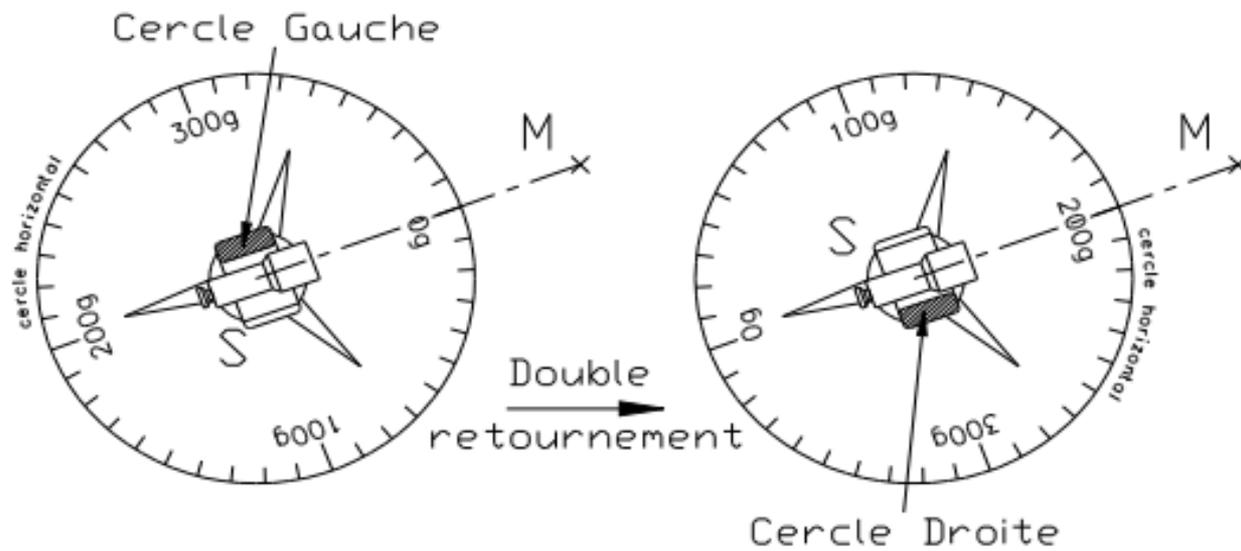


Fig. 3.20. : Double retournement

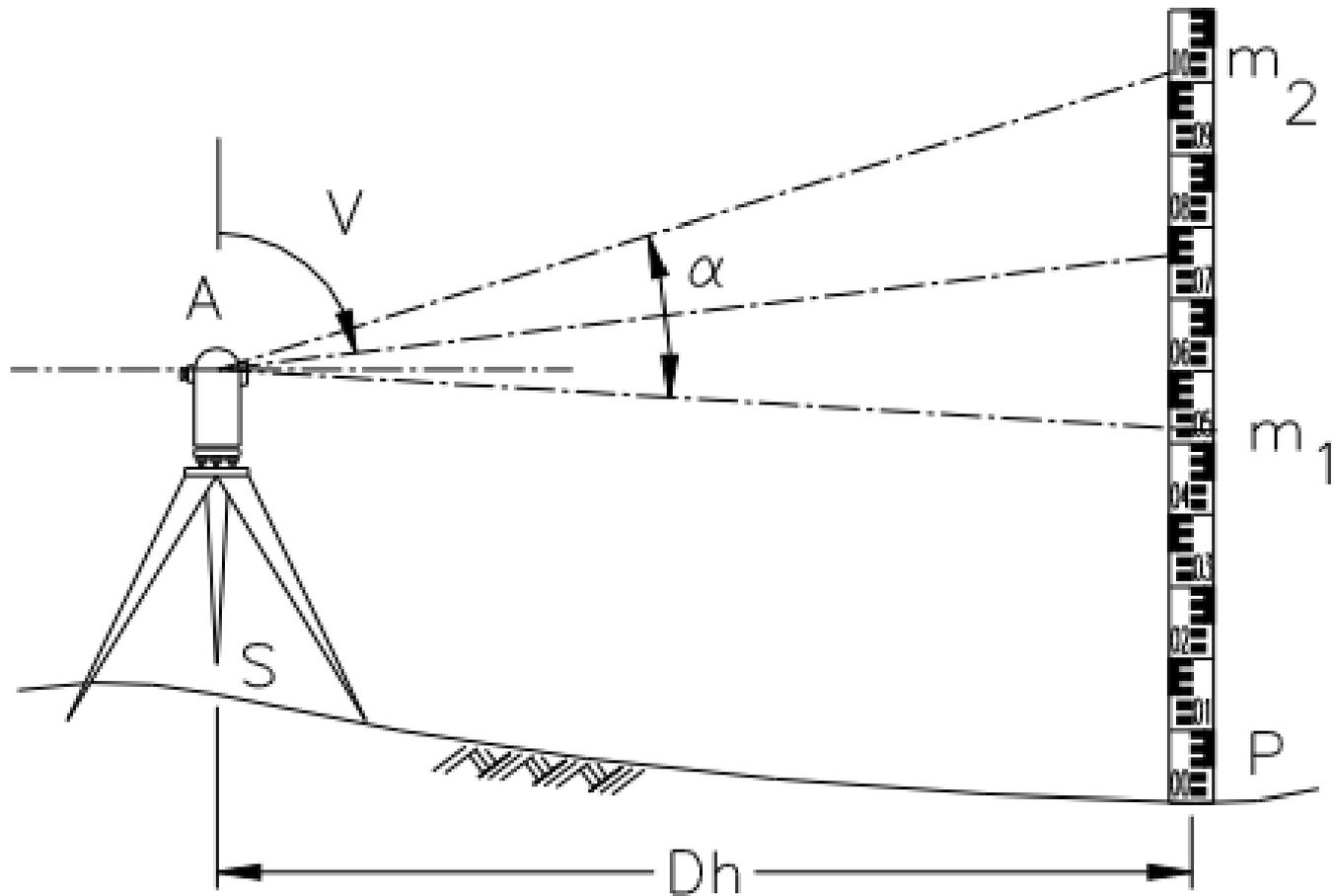


Fig. 4.11. : Mesure par stadimétrie



Fig. 4.14- a. : T1010 et DI 1001, 1600, 2002, doc. Leica

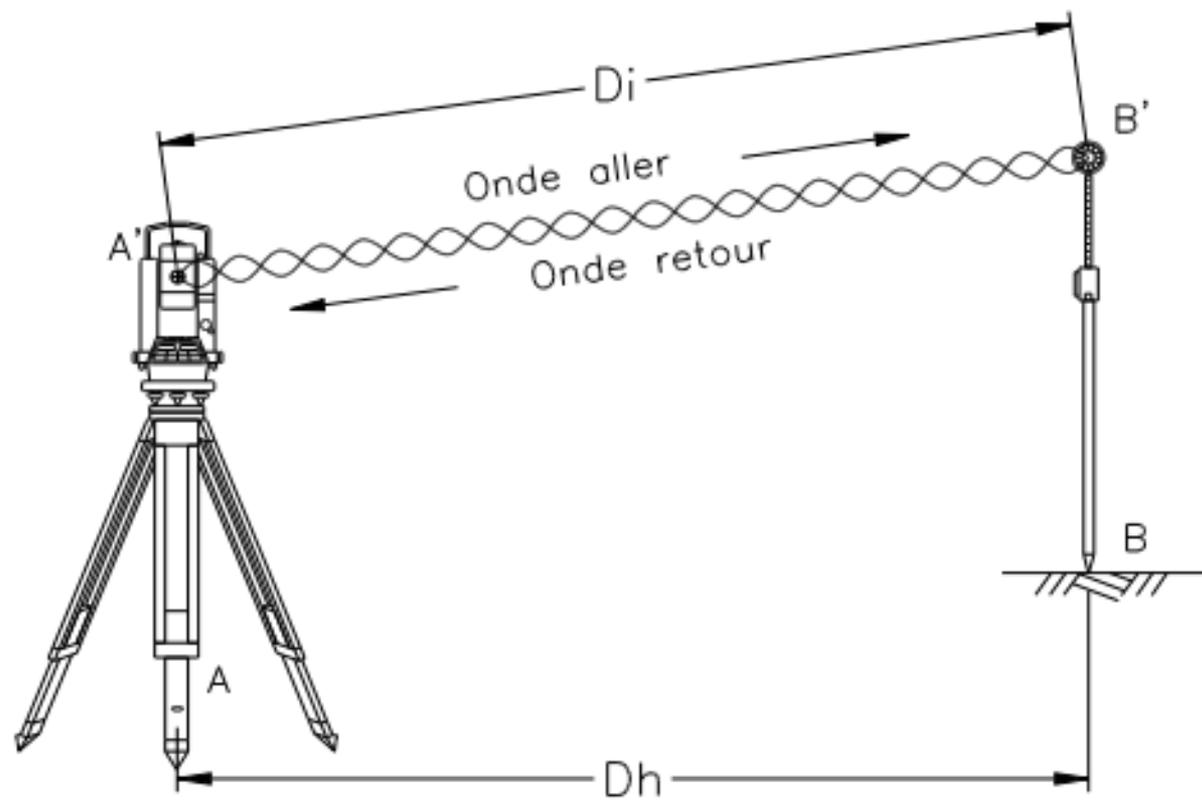


Fig. 4.15. : Mesure de distance avec un IMEL